

# EPREUVE CCP PSI 2013, MATH II en 4 h

\*\*\*\*\*

Calculatrice autorisée

\*\*\*\*\*

## PARTIE 1

**1. 1.1.** La sphère unité  $\Omega_n = \{x \in \mathbb{R}^n / \|x\| = 1\}$  est une partie bornée et fermée (image réciproque du fermé  $\{1\}$  par l'application norme continue) de  $\mathbb{R}^n$  : c'est donc un compact.

L'application  $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $x \mapsto Ax$  est linéaire sur un espace vectoriel de dimension finie : elle est continue. De plus, le produit scalaire est aussi continu sur  $\mathbb{R}^n$  (bilinéaire sur  $\mathbb{R}^n$  de dimension finie).

On en déduit par composition que  $q_A : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $x \mapsto \langle Ax|x \rangle$  est continue sur  $\mathbb{R}^n$ .

Au final,  $q_A$  est continue sur le compact  $\Omega_n$  et à valeurs réelles :

$q_A$  est donc bornée et atteint ses bornes sur  $\Omega_n$ .

**1.2.** Soit  $\lambda \in \mathbb{R} \cap sp(A)$  : il existe un vecteur  $x \neq 0$  de  $\mathbb{R}^n$ , que l'on peut prendre unitaire (quitte à le diviser par sa norme), tel que  $Ax = \lambda x$ .

On a alors  $q_A(x) = \langle Ax|x \rangle = \lambda \langle x|x \rangle = \lambda$  car  $x \in \Omega_n$ .

Par définition de  $m_A$  et  $M_A$ , on en déduit que  $m_A \leq \lambda \leq M_A$  d'où :  $\mathbb{R} \cap sp(A) \subset [m_A, M_A]$

**1.3.** Pour la matrice  $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$  triangulaire supérieure, les valeurs propres sont les éléments diagonaux : 2 est valeur propre double et  $sp(A) = \{2\}$ .

Si  $x \in \Omega_2$ , il existe  $\theta \in \mathbb{R}$  tel que  $x = \begin{pmatrix} \cos \theta \\ \sin \theta \end{pmatrix}$ .

Calculons  $q_A(x)$  :

$$q_A(x) = \langle Ax|x \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 2 \cos \theta - \sin \theta \\ 2 \sin \theta \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} \cos \theta \\ \sin \theta \end{pmatrix} \right\rangle = 2 - \sin \theta \cos \theta = 2 - \frac{\sin(2\theta)}{2}.$$

Cette quantité est maximale quand le  $\sin(2\theta)$  est minimal et vaut donc -1. On trouve donc  $M_A = 2 + 1/2 = 5/2$ .

De même,  $m_A = 2 - 1/2 = 3/2$ .

On vérifie bien que  $\mathbb{R} \cap sp(A) \subset [m_A, M_A]$ .

**2. 2.1.** Soit  $y \in \mathbb{R}^n$ .

Si  $y = 0$ , on a bien  $q_A(y) = 0$ .

Si  $y \neq 0$ , notons  $x = \frac{y}{\|y\|} \in \Omega_n$ .

On a alors  $q_A(x) = 0 = q_A\left(\frac{y}{\|y\|}\right) = \left\langle A \frac{y}{\|y\|} \middle| \frac{y}{\|y\|} \right\rangle = \frac{q_A(y)}{\|y\|^2}$ .

On en déduit que  $q_A(y) = 0$  et au final,  $q_A(y) = 0, \forall y \in \mathbb{R}^n$

**2.2.** Soient  $y$  et  $z$  dans  $\mathbb{R}^n$ . Par bilinéarité du produit scalaire,

$$q_A(y+z) = 0 = \langle A(y+z)|y+z \rangle = \langle Ay|y \rangle + \langle Ay|z \rangle + \langle Az|y \rangle + \langle Az|z \rangle$$

$$q_A(y+z) = 0 = \langle Ay|z \rangle + \langle Az|y \rangle \text{ avec la question précédente.}$$

donc  $\langle Ay|z \rangle + \langle Az|y \rangle = 0$

**2.3.** Prenons alors  $y = e_j$  et  $z = e_k$  avec  $1 \leq k, j \leq n$ .

Si on calcule  $\langle Ay|z \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} a_{1,j} \\ a_{2,j} \\ \vdots \\ a_{n,j} \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \text{ (ligne k)} \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle = a_{k,j}$ .

De même,  $\langle Az|y \rangle = a_{j,k}$ .

On a donc  $\forall (j, k) \in \{1, \dots, n\}^2$ ,  $a_{k,j} = -a_{j,k}$  : la matrice  $A$  est antisymétrique.

**3.** On suppose que  $A$  est une matrice symétrique.

Le sens  $A = (0)$  implique  $\forall x \in \Omega_n$ ,  $q_A(x) = 0$  est évident.

Supposons que  $\forall x \in \Omega_n$ ,  $q_A(x) = 0$ .

Par la question I.2.3,  $A$  est antisymétrique.

Or par hypothèse  $A$  est aussi symétrique donc  ${}^tA = A = -A$  donc  $A = (0)$ .

**4.** Avec la question I.1.1, on peut bien définir  $N : S_n(R) \rightarrow \mathbb{R}^+$ ,  $A \mapsto \sup_{x \in \Omega_n} |q_A(x)|$ .

Montrons que l'on définit bien une norme.

– Soit  $A \in S_n(R)$  et  $\lambda \in R$  :

$$N(\lambda A) = \sup_{x \in \Omega_n} |\langle \lambda A x | x \rangle| = \sup_{x \in \Omega_n} |\lambda \langle A x | x \rangle| = |\lambda| \sup_{x \in \Omega_n} |q_A(x)| = |\lambda| N(A).$$

– Soit  $A, B \in S_n(R)$ .

$$\text{Pour tout } x \in \Omega_n, q_{A+B}(x) = \langle (A+B)x | x \rangle = \langle Ax | x \rangle + \langle Bx | x \rangle = q_A(x) + q_B(x).$$

En passant à l'inégalité triangulaire et par définition de  $N(A)$  et  $N(B)$ ,

$$|q_{A+B}(x)| \leq |q_A(x)| + |q_B(x)| \leq N(A) + N(B).$$

Ceci étant valable  $x \in \Omega_n$ , on en déduit que  $N(A+B) \leq N(A) + N(B)$ .

– Soit  $A$  dans  $S_n(R)$ .

Enfin, si  $A = (0)$ , il est évident que  $N(A) = 0$ .

et si  $N(A) = 0$ ,  $\forall x \in \Omega_n$ ,  $q_A(x) = 0$  et par I.1.3,  $A = (0)$ .

Au final,  $N : S_n(R) \rightarrow \mathbb{R}^+$ ,  $A \mapsto \sup_{x \in \Omega_n} |q_A(x)|$  est bien une norme.

**5. 5.1.** En calculant,  $q_A(e_k) = \langle Ae_k | e_k \rangle = \lambda_k \langle e_k | e_k \rangle = \lambda_k$  pour tout  $1 \leq k \leq n$ .

**5.2.** Soit  $x = \sum_{k=1}^n x'_k e_k$ . Comme la base  $(e_k)_{1 \leq k \leq n}$  est une base orthonormée, on a alors

$$\|x\|^2 = \sum_{k=1}^n (x'_k)^2 = 1 \text{ car } x \in \Omega_n.$$

De plus, par bilinéarité,

$$\begin{aligned} q_A(x) &= \langle Ax | x \rangle = \left\langle \sum_{k=1}^n x'_k A e_k \mid \sum_{j=1}^n x'_j e_j \right\rangle = \left\langle \sum_{k=1}^n x'_k \lambda_k e_k \mid \sum_{j=1}^n x'_j e_j \right\rangle \\ &= \sum_{k=1}^n \sum_{j=1}^n x'_k x'_j \lambda_k \langle e_k | e_j \rangle. \end{aligned}$$

Or la base  $(e_k)_{1 \leq k \leq n}$  est une base orthonormée,  $\langle e_k | e_j \rangle = \delta_{k,j}$  donc

$$\boxed{q_A(x) = \sum_{k=1}^n \lambda_k (x'_k)^2.}$$

**5.3.** Comme  $\lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \dots \leq \lambda_n$  et que les  $(x'_k)^2 \geq 0$ , on a en encadrant,

$$\lambda_1 = \sum_{k=1}^n (x'_k)^2 \cdot \lambda_1 \leq q_A(x) = \sum_{k=1}^n \lambda_k (x'_k)^2 \leq \lambda_n \sum_{k=1}^n (x'_k)^2 = \lambda_n.$$

On a donc pour tout  $x \in \Omega_n$ ,  $\lambda_1 \leq q_A(x) \leq \lambda_n$ .

De plus,  $q_A(e_1) = \lambda_1$  et  $q_A(e_n) = \lambda_n$  avec  $e_1, e_n \in \Omega_n$ .

On en déduit que  $q_A$  est bornée sur  $\Omega_n$  et atteint ses bornes : on retrouve le résultat de la question I.1.1.

De plus,  $m_A = \lambda_1$  et  $M_A = \lambda_n$ .

**5.4.** On en déduit que  $N(A) = \sup_{x \in \Omega_n} |q_A(x)| = \max(|\lambda_1|, |\lambda_n|) = \max_{\lambda \in (A)} |\lambda|$ .

$$\text{Enfin, comme } \det(A) = \prod_{k=1}^n \lambda_k, \quad \boxed{|\det(A)| = \prod_{k=1}^n |\lambda_k| \leq N(A)^n.}$$

5.5. Pour la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1/2 \\ 1/2 & 1/3 \end{pmatrix}$ , on trouve  $\det A = 1/12$  et comme le polynôme caractéristique est  $\chi_A(\lambda) = \lambda^2 - 4/3\lambda + 1/12$ , on trouve comme valeurs propres,  $\frac{4 \pm \sqrt{13}}{6}$ .  
On a donc  $N(A) = \frac{4 + \sqrt{13}}{6}$ .

## PARTIE 2

1. 1.1. Soit  $x \in \mathbb{R}^n$  :  $q_n(x) = \langle H_n x | x \rangle = \sum_{k=1}^n (H_n x)_k x_k$  où  $(H_n x)_k$  désigne la  $k$  ième coordonnées de  $H_n x$ .

$$\text{Or, } (H_n x)_k = \sum_{i=1}^n a_{k,i} x_i.$$

$$\text{On a donc } q_n(x) = \langle H_n x | x \rangle = \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^n a_{k,i} x_i x_k = \sum_{1 \leq k, i \leq n} \frac{x_i x_k}{i+k-1}.$$

1.2. Développons :

$$P(t) = \left( \sum_{k=1}^n x_k t^{k-1} \right) \left( \sum_{j=1}^n x_j t^{j-1} \right) = (x_1 + x_2 t + x_3 t^2 + \dots + x_n t^{n-1}) (x_1 + x_2 t + x_3 t^2 + \dots + x_n t^{n-1})$$

C'est un polynôme en  $t$  de degré maximum  $2n-1$  et en développant :

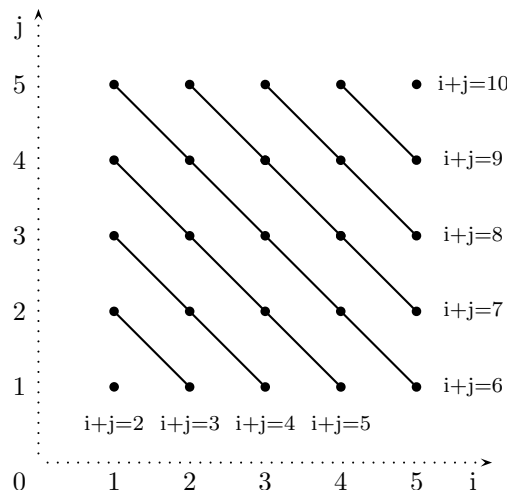
$$P(t) = \sum_{p=0}^{2n-1} \left( \sum_{1 \leq i, j \leq n, i+j=p+2} x_i x_j \right) t^p.$$

1.3. Intégrons ceci entre 0 et 1 :

$$\begin{aligned} \int_0^1 P(t) dt &= \sum_{p=0}^{2n-1} \left( \sum_{1 \leq i, j \leq n, i+j=p+2} x_i x_j \right) \int_0^1 t^p dt \\ &= \sum_{p=0}^{2n-1} \left( \sum_{1 \leq i, j \leq n, i+j=p+2} x_i x_j \right) \frac{1}{p+1} = \sum_{p=0}^{2n-1} \left( \sum_{1 \leq i, j \leq n, i+j=p+2} x_i x_j \frac{1}{p+1} \right) \\ &= \sum_{p=0}^{2n-1} \left( \sum_{1 \leq i, j \leq n, i+j=p+2} x_i x_j \frac{1}{i+j-1} \right) \end{aligned}$$

Dessignons le domaine de sommation :

$0 \leq p \leq 2n-1$  et  $1 \leq i, j \leq n, i+j = p+2$  : c'est le carré de côté  $\{1, \dots, n\}$  dont on somme les éléments suivant les diagonales :



Il s'agit donc aussi de la somme de tous les éléments du carré et donc

$$\int_0^1 P(t) dt = \int_0^1 \left( \sum_{k=1}^n x_k t^{k-1} \right)^2 dt = \sum_{1 \leq i, j \leq n} x_i x_j \frac{1}{i+j-1} = q_n(x) \text{ par II.1.1.}$$

**1.4.** Comme  $\left( \sum_{k=1}^n x_k t^{k-1} \right)^2 \geq 0$ , on en déduit que  $\forall x \in \mathbb{R}^n, q_n(x) \geq 0$ .

De plus, si  $x = 0$ , il est évident que  $q_n(x) = 0$ .

Et si  $q_n(x) = 0$ , alors  $\int_0^1 \left( \sum_{k=1}^n x_k t^{k-1} \right)^2 dt = 0$ .

Or l'application  $t \mapsto \left( \sum_{k=1}^n x_k t^{k-1} \right)^2$  est continue (polynomiale), positive sur  $[0, 1]$ , d'intégrale nulle sur  $[0, 1]$ . C'est donc la fonction nulle sur  $[0, 1]$ .

La fonction polynomiale  $t \mapsto \sum_{k=1}^n x_k t^{k-1}$  a une infinité de racines : c'est donc le polynôme nul.

Tous ses coefficients sont donc nuls :  $\forall 1 \leq k \leq n, x_k = 0$  et donc  $\boxed{x = 0}$ .

De plus, comme par I.5.1, avec les notations de cette question,  $q_n(e_k) = \lambda_k$ , on en déduit que les valeurs propres de  $H_n$  sont strictement positives.

**2. 2.1.** Calculons  $\int_{-1}^1 t^k dt = \frac{1}{k+1} [t^{k+1}]_{-1}^1 = \frac{1}{k+1} (1 - (-1)^{k+1})$ .

$$\begin{aligned} \text{De plus, } -i \int_0^\pi e^{ik\theta} e^{i\theta} d\theta &= -i \int_0^\pi e^{i(k+1)\theta} d\theta = \frac{-i}{i(k+1)} [e^{i(k+1)\theta}]_0^\pi = \frac{-1}{k+1} (e^{i(k+1)\pi} - 1) \\ &= \frac{1}{k+1} (1 - (-1)^{k+1}). \end{aligned}$$

Ces deux intégrales sont donc égales et par linéarité de l'intégrale, on en déduit par combinaison linéaire que :

$$\boxed{\text{Pour tout polynôme } P, \int_{-1}^1 P(t) dt = -i \int_0^\pi P(i\theta) e^{i\theta} d\theta}$$

**2.2.** On a alors avec II.1.3,

$$0 \leq q_n(x) = \int_{-1}^1 Q(t)^2 dt \leq \int_{-1}^1 Q(t)^2 dt \text{ car on intègre une fonction réelle positive.}$$

Utilisons alors la question précédente :

$$\int_{-1}^1 Q(t)^2 dt = \left| \int_{-1}^1 Q(t)^2 dt \right| = \left| -i \int_0^\pi Q^2(i\theta) e^{i\theta} d\theta \right| \leq \int_0^\pi |Q^2(i\theta)| |e^{i\theta}| d\theta = \int_0^\pi |Q(i\theta)|^2 d\theta.$$

Si  $x = 0$ , l'inégalité précédente est une égalité.

Si la première inégalité précédente est une égalité, on a par II.1.4,  $x = 0$ .

Si la seconde inégalité précédente est une égalité, on a alors  $\int_{-1}^1 Q(t)^2 dt = 0$ , ce qui donne avec un raisonnement analogue à celui de II.1.4,  $x = 0$ .

**2.3.** Calculons le second membre en calculant d'abord :

$$|Q(i\theta)|^2 = \left| \sum_{k=1}^n x_k e^{i(k-1)\theta} \right|^2 = \left( \sum_{k=1}^n x_k e^{i(k-1)\theta} \right) \overline{\left( \sum_{j=1}^n x_k e^{i(j-1)\theta} \right)}$$

$$|Q(i\theta)|^2 = \left( \sum_{k=1}^n x_k e^{i(k-1)\theta} \right) \left( \sum_{j=1}^n x_k e^{i(-j+1)\theta} \right) = \sum_{1 \leq k, j \leq n} x_k x_j e^{i(k-j)\theta}$$

$$|Q(i\theta)|^2 = \sum_{1 \leq k \leq n} (x_k)^2 + \sum_{1 \leq k < j \leq n} x_k x_j e^{i(k-j)\theta} + \sum_{1 \leq j < k \leq n} x_k x_j e^{i(k-j)\theta}.$$

Dans la dernière somme, permutons les deux indices par un changement de variables.

On a alors  $\sum_{1 \leq j < k \leq n} x_k x_j e^{i(k-j)\theta} = \sum_{1 \leq k < j \leq n} x_k x_j e^{i(j-k)\theta}$  et en regroupons avec l'autre somme,

$$\sum_{1 \leq k < j \leq n} x_k x_j e^{i(k-j)\theta} + \sum_{1 \leq k > j \leq n} x_k x_j e^{i(k-j)\theta} = \sum_{1 \leq k < j \leq n} x_k x_j 2 \cos((k-j)\theta).$$

Intégrons maintenant tout ceci entre  $0$  et  $\pi$  : il ne reste pas grand chose car

$$\text{si } k \neq j, \int_0^\pi 2 \cos((k-j)\theta) d\theta = 0.$$

Au final,

$$\boxed{\int_0^\pi |Q(i\theta)|^2 d\theta = \int_0^\pi \sum_{1 \leq k \leq n} (x_k)^2 d\theta = \pi \sum_{1 \leq k \leq n} (x_k)^2 = \pi \|x\|^2.}$$

Comme on a calculer de façon exacte le second membre de II.2.2, on a l'inégalité stricte pour  $x \neq 0$ .

- 3. 3.1.** On a  $\mu_2 = \frac{4 - \sqrt{13}}{6}$  et  $\rho_2 = \frac{4 + \sqrt{13}}{6}$  car  $H_2$  est la matrice de la question I.5.5.

Comme  $\mu_n$  et  $\rho_n$  sont respectivement la plus petite et la plus grande des valeurs propres de  $H_n$ , avec les notations de la question I.5 il existe  $e_1$  et  $e_n$ , vecteurs orthonormés tels que  $H_n(e_1) = \mu_n e_1$  et  $H_n(e_n) = \rho_n e_n$ .

Or par I.5.1,  $q_n(e_1) = \mu_n$  et  $q_n(e_n) = \rho_n$ .

Avec la question II.2.3, les vecteurs étant non nuls,  $0 < \mu_n \leq \rho_n < \pi$ .

De plus, si  $\mu_n = \rho_n$ ,  $H_n$  a une unique valeur propre  $\mu$  et comme  $H_n$  est diagonalisable, elle est semblable à  $\mu I_n$  donc égale à  $\mu I_n$ , ce qui est impossible.

On a donc  $\boxed{0 < \mu_n < \rho_n < \pi.}$

- 3.2.** Par la question I.5.2, on a déjà que si  $x \in \Omega_n$ ,  $\mu_n \leq q_n(x) \leq \rho_n$  donc  $q_n(\Omega_n) \subset [\mu_n, \rho_n]$ .

Soit maintenant un réel  $\lambda$  de  $[\mu_n, \rho_n]$  : il existe  $t$  dans  $[0, 1]$  tel que  $\lambda = (1-t)\mu_n + t\rho_n$ .

Reprenons les vecteurs  $e_1$  et  $e_n$  de la question précédente et considérons  $x = \sqrt{1-t}e_1 + \sqrt{t}e_n$ .

Comme  $(e_1, e_n)$  est une famille orthogonale,  $\|x\|^2 = (1-t) + t = 1$  donc  $x \in \Omega_n$ .

De plus,  $q_n(x) = \langle \sqrt{1-t}\mu_n e_1 + \sqrt{t}\rho_n e_n | \sqrt{1-t}e_1 + \sqrt{t}e_n \rangle = (1-t)\mu_n + t\rho_n = \lambda$  car  $(e_1, e_n)$  est orthogonale.

On a donc  $q_n(x) = \lambda$  avec  $x \in \Omega_n$  donc  $\lambda \in q_n(\Omega_n)$  et  $\boxed{q_n(\Omega_n) = [\mu_n, \rho_n].}$

- 3.3.** Après calculs,  $q_n(\epsilon_n) = \langle H_n \epsilon_n | \epsilon_n \rangle = \frac{1}{2n-1}$ .

Comme  $0 < \mu_n \leq q_n(\epsilon_n) = \frac{1}{2n-1}$ , on obtient par passage à la limite que  $\lim_{n \rightarrow +\infty} \mu_n = 0$

### PARTIE 3

- 1. 1.1.** Posons  $(x, y) = (u^2, v^2)$  : le jacobien de ce changement de variable est

$$\frac{D(x, y)}{D(u, v)} = \begin{vmatrix} 2u & 0 \\ 0 & 2v \end{vmatrix} = 4uv \neq 0.$$

On obtient bien un  $C^1$  difféomorphisme  $(u, v) \rightarrow (u^2, v^2)$ , de  $\Gamma_n$  sur le domaine  $D_n$ . Utilisons la formule de changement de variable sur les intégrales doubles :

$$I_n = \iint_{D_n} \frac{1}{\sqrt{xy}(x+y-1)} dx dy = \iint_{\Gamma_n} \frac{|4uv|}{uv(u^2+v^2-1)} du dv$$

$$I_n = \iint_{\Gamma_n} \frac{4}{u^2+v^2-1} du dv \geq \iint_{\Gamma_n} \frac{4}{u^2+v^2} du dv = 4J_n.$$

- 1.2.**  $J_n = \iint_{\Gamma_n} \frac{1}{u^2+v^2} du dv = \int_1^{\sqrt{n}} \left( \int_1^{\sqrt{n}} \frac{1}{u^2+v^2} du \right) dv = \int_1^{\sqrt{n}} \frac{1}{v} [\arctan \frac{u}{v}]_1^{\sqrt{n}} dv.$

$$J_n = \int_1^{\sqrt{n}} \frac{1}{v} \arctan \frac{\sqrt{n}}{v} dv - \int_1^{\sqrt{n}} \frac{1}{v} \arctan \frac{1}{v} dv.$$

Utilisons alors la propriété rappelée sur  $\arctan$  :

$$J_n = \int_1^{\sqrt{n}} \frac{1}{v} \left( \frac{\pi}{2} - \arctan \frac{v}{\sqrt{n}} \right) dv - \int_1^{\sqrt{n}} \frac{1}{v} \left( \frac{\pi}{2} - \arctan v \right) dv$$

$$J_n = - \int_1^{\sqrt{n}} \frac{1}{v} \arctan \frac{v}{\sqrt{n}} dv + \int_1^{\sqrt{n}} \frac{1}{v} \arctan v dv = K_n - L_n.$$

**2. 2.1.** On sait que si  $t \geq 0$ ,  $0 \leq \arctan t \leq t$ , on en déduit que

$$0 \leq \int_1^{\sqrt{n}} \frac{1}{v} \arctan \frac{v}{\sqrt{n}} dv \leq \int_1^{\sqrt{n}} \frac{1}{v} \frac{v}{\sqrt{n}} dv \leq 1.$$

De plus,  $L_n > 0$  car on intègre une fonction continue positive non identiquement nulle.

**2.2.** La fonction  $h : x \mapsto \frac{1}{x} \arctan \frac{1}{x}$  est continue, positive sur  $[1, +\infty[$ .

En  $+\infty$ ,  $h(x) \sim \frac{1}{x^2}$  car en  $O^+$ ,  $\arctan u \sim u$ . Or  $x \mapsto \frac{1}{x^2}$  est intégrable sur  $[1, +\infty[$ .

Par comparaison avec les intégrales de Reimann, on en déduit que  $h$  est intégrable sur  $[1, +\infty[$ .

Ecrivons alors

$$K_n = \int_1^{\sqrt{n}} \frac{1}{v} \arctan v dv = \int_1^{\sqrt{n}} \frac{1}{v} (-\arctan 1/v + \frac{\pi}{2}) dv = - \int_1^{\sqrt{n}} \frac{1}{v} \arctan 1/v dv + \frac{\pi}{2} \ln(\sqrt{n})$$

L'intégrale converge vers un réel et est négligeable devant le terme  $\frac{\pi}{2} \ln(\sqrt{n})$  qui tend vers  $+\infty$ .

On en déduit 
$$K_n \sim \frac{\pi}{4} \ln n.$$

**2.3.** Enfin,  $J_n = K_n - L_n$ , avec la suite  $(L_n)$  bornée qui est donc négligeable devant  $K_n \sim \frac{\pi}{4} \ln n$ .

On en déduit 
$$J_n \sim \frac{\pi}{4} \ln n.$$

**3. 3.1.** Calculons  $\|a\|^2 = \sum_{k=1}^n \frac{1}{k}$ .

On sait que la fonction  $x \mapsto \frac{1}{x}$  décroît sur  $[1, +\infty[$ . Soit  $k \geq 1$ . Si  $x \in [k, k+1]$ ,  $\frac{1}{k+1} \leq \frac{1}{x}$ .

Intégrons entre  $k$  et  $k+1$  :  $\frac{1}{k+1} \leq \ln(k+1) - \ln(k)$

Puis sommons de  $k=1$  à  $n-1$  :  $\sum_{k=1}^{n-1} \frac{1}{k+1} \leq \ln(n)$  (somme télescopique)

On en déduit que 
$$\|a\|^2 = \sum_{k=1}^n \frac{1}{k} \leq 1 + \ln(n).$$

**3.2.** Calculons  $q_n(a) = \sum_{1 \leq k, i \leq n} \frac{a_i a_k}{i+k-1} = \sum_{1 \leq k, i \leq n} \frac{1}{\sqrt{ik}(i+k-1)}$ .

Considérons déjà, à  $k$  fixé,  $\sum_{1 \leq i \leq n} \frac{1}{\sqrt{ik}(i+k-1)}$ .

L'application continue  $x \mapsto \frac{1}{\sqrt{xk}(x+k-1)}$  décroît sur  $[i, i+1]$  donc

$$\frac{1}{\sqrt{xk}(x+k-1)} \leq \frac{1}{\sqrt{ik}(i+k-1)} \text{ sur } [i, i+1].$$

Intégrons entre  $i$  et  $i+1$

$$\int_i^{i+1} \frac{1}{\sqrt{xk}(x+k-1)} dx \leq \frac{1}{\sqrt{ik}(i+k-1)},$$

puis sommons de  $1$  à  $n-1$  :  $\int_1^n \frac{1}{\sqrt{xk}(x+k-1)} dx \leq \sum_{i=1}^{n-1} \frac{1}{\sqrt{ik}(i+k-1)} \leq \sum_{i=1}^n \frac{1}{\sqrt{ik}(i+k-1)}$ .

Faisons maintenant la même chose par rapport à  $k$ .

L'application  $h : y \mapsto \int_1^n \frac{1}{\sqrt{xy}(x+y-1)} dx$  est continue et décroissante : sur  $[k, k+1]$ , on a

$h(y) \leq h(k)$ , puis en intégrant sur  $[k, k+1]$ , on a

$$\int_k^{k+1} \left( \int_1^n \frac{1}{\sqrt{xy}(x+y-1)} dx \right) dy \leq h(k).$$

Sommons alors pour  $k$  allant de 1 à  $n-1$  :

$$\int_1^n \left( \int_1^n \frac{1}{\sqrt{xy}(x+y-1)} dx \right) dy \leq \sum_{k=1}^{n-1} h(k) \leq \sum_{k=1}^n h(k) \leq \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^n \frac{1}{\sqrt{ik}(i+k-1)}.$$

On obtient au final :

$$I_n = \iint_{D_n} \frac{1}{\sqrt{xy}(x+y-1)} dx dy \leq \sum_{1 \leq k, i \leq n} \frac{1}{\sqrt{ik}(i+k-1)} = q_n(a).$$

Et avec III.1.1,  $4J_n \leq q_n(a)$ .

**3.3.** Comme  $\frac{a}{\|a\|}$  est dans  $\Omega_n$ ,  $q_n\left(\frac{a}{\|a\|}\right) \leq N(H_n)$ .

$$\text{Or, } q_n\left(\frac{a}{\|a\|}\right) = \frac{q_n(a)}{\|a\|^2} \geq \frac{4J_n}{1 + \ln n}$$

$$\text{De plus, } J_n \sim \frac{\pi}{4} \ln n \text{ donc } \frac{4J_n}{1 + \ln n} \sim \pi.$$

De plus, par la majoration de II.2.3, on sait que  $\frac{4J_n}{1 + \ln n} \leq N(H_n) \leq \pi$ .

Par le théorème d'encadrement, on en déduit que  $\lim_{n \rightarrow +\infty} N(H_n) = \pi$ .

## PARTIE 4

1. On sait que  $\lambda_{n,n} = [(x + \widetilde{n})R_n(x)](-n) = \frac{(-n-1)\dots(-n-n)}{(-n)\dots(-1)} = \frac{(n+1)\dots(2n)}{n\dots 2.1} = \frac{(2n)!}{(n!)^2} = \binom{2n}{n}$

$$\text{donc } \lambda_{n,n} = \binom{2n}{n}$$

2. **2.1.** Calculons  $R_{n-1}(i) = \sum_{k=0}^{n-1} \frac{\lambda_{k,n-1}}{i+k} = \sum_{k=1}^n \frac{\lambda_{k-1,n-1}}{i+k-1} = \sum_{k=1}^n \lambda_{k-1,n-1} h_{i,k}$ .

*Remarque : l'énoncé ne précise pas ce qu'est  $h_{i,k}$  mais on comprend bien qu'il s'agit du terme générique de la matrice  $(H_n)$ , à savoir  $h_{i,k} = \frac{1}{i+k-1}$*

Si on regarde la dernière colonne de  $A$ , elle est composée des :

$$R_{n-1}(i) = \underbrace{\sum_{k=1}^{n-1} \lambda_{k-1,n-1} h_{i,k}}_{\text{c.1. des n-1 premières colonnes de A}} + \lambda_{n-1,n-1} h_{i,n}.$$

Le déterminant étant multilinéaire alterné, on en déduit que le déterminant de  $A$  est celui de la matrice obtenue en remplaçant sa dernière colonne par la colonne des  $\lambda_{n-1,n-1} h_{i,n}$ . On peut sortir le coefficient  $\lambda_{n-1,n-1}$  pour obtenir que  $\det A = \lambda_{n-1,n-1} \det(H_n)$ .

$$\text{Soit encore } \det A = \binom{2(n-1)}{n-1} \det(H_n).$$

**2.2.** Calculons directement les éléments de la dernière colonnes de  $A$  :

Si  $i \neq n$ ,  $i$  est racine de  $R_{n-1}$  :  $R_{n-1}(i) = 0$ .

$$\text{Et si } i = n, R_{n-1}(n) = \frac{(n-1)\dots 1}{n\dots(2n-1)} = \frac{(n-1)!^2}{(2n-1)!} = \frac{(n-1)!^2}{(2n-2)!(2n-1)}.$$

Développons alors  $\det A$  par rapport à sa dernière colonne :

$$\det A = R_{n-1}(n) \det(H_{n-1}) = \frac{(n-1)!^2}{(2n-2)!(2n-1)} \det(H_{n-1}) = \frac{\det(H_{n-1})}{(2n-1) \binom{2(n-1)}{n-1}}.$$

$$\text{On en déduit que } \det(H_n) = \frac{\det(H_{n-1})}{(2n-1) \left[ \binom{2(n-1)}{n-1} \right]^2}.$$

**2.3.** Par II.3.1, les valeurs propres de  $H_n$  sont strictement positives et comme  $H_n$  est diagonalisable,  $\det H_n > 0$ .

On a vu aussi que  $\frac{1}{\det(H_2)} = 12$ .

Par récurrence immédiate, à l'aide de IV.2.2, on en déduit que : que  $\frac{1}{\det(H_n)} \in \mathbb{N}^*$ .

**3.** Par simple récurrence, on obtient la formule demandée.